

**Problema**

Es donen les rectes  $r_1 \equiv \begin{cases} x = 1 + 2\alpha \\ y = \alpha \\ z = 2 - \alpha \end{cases}$  i  $r_2 \equiv \begin{cases} x = -1 \\ y = 1 + \beta \\ z = -1 - 2\beta \end{cases}$ , essent  $\alpha$  i  $\beta$  paràmetres reals.

Calculeu raonadament:

- a) Les coordenades del punt de tall de  $r_1$  i  $r_2$ .
- b) L'equació del pla que conté aquestes dues rectes.
- c) La distància del punt  $(0, 0, 1)$  a la recta  $r_2$ .

*Pau's València, juny 2012*

Solució:

a)

Obrim el *Menú Geometria 3D*

Definim les dues rectes (punt-vector)

Math Deg Norm1 d/c/a+bi

Punto de paso (Xo, Yo, Zo)  
Vector dirección [a,b,c]

Xo	Yo	Zo
1	0	2
a	b	c
2	1	-1

- 1

EXPRESS VECTOR P&V POINTS EDIT SET

Math Deg Norm1 d/c/a+bi

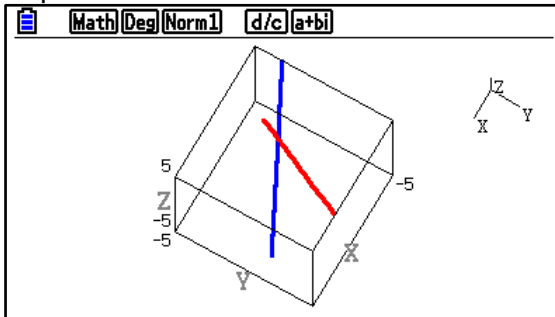
Punto de paso (Xo, Yo, Zo)  
Vector dirección [a,b,c]

Xo	Yo	Zo
-1	1	-1
a	b	c
0	1	-2

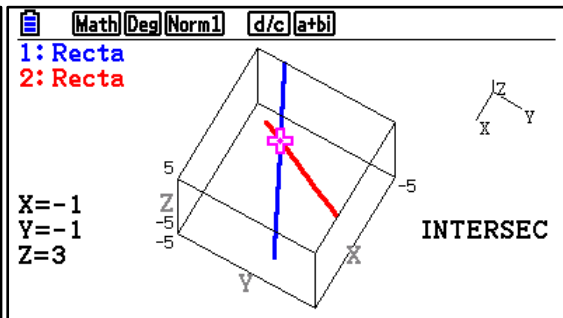
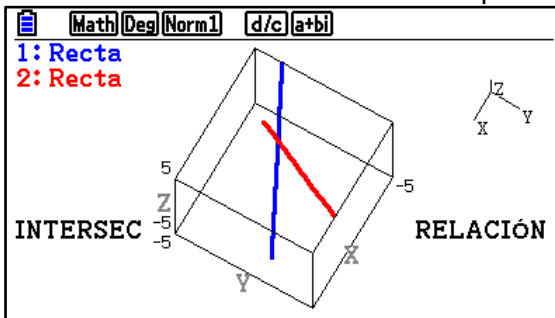
- 2

EXPRESS VECTOR P&V POINTS EDIT SET

Representem les dues rectes



Amb la funció *G-Solv* determinem la posició relativa de les dues rectes i la intersecció.



Les rectes són secants i el punt d'intersecció és  $P(-1, -1, 3)$

Determinem analíticament la intersecció (punt de tall) de les rectes  $r_1$  i  $r_2$ .

$$\begin{cases} 1 + 2\alpha = -1 \\ \alpha = 1 + \beta \\ 2 - \alpha = -1 - 2\beta \end{cases}, \text{ el sistema és compatible determinat i la solució és: } \begin{cases} \alpha = -1 \\ \beta = -2 \end{cases}$$

Substituint el valor del paràmetre  $\alpha$  en l'equació de la recta  $r_1$ :

$$\begin{cases} x = -1 \\ y = -1, \text{ el punt d'intersecció és } P(-1, -1, 3). \\ z = 3 \end{cases}$$

b)

El vector director de la recta  $r_1$  és:  $v = (2, 1, -1)$ .

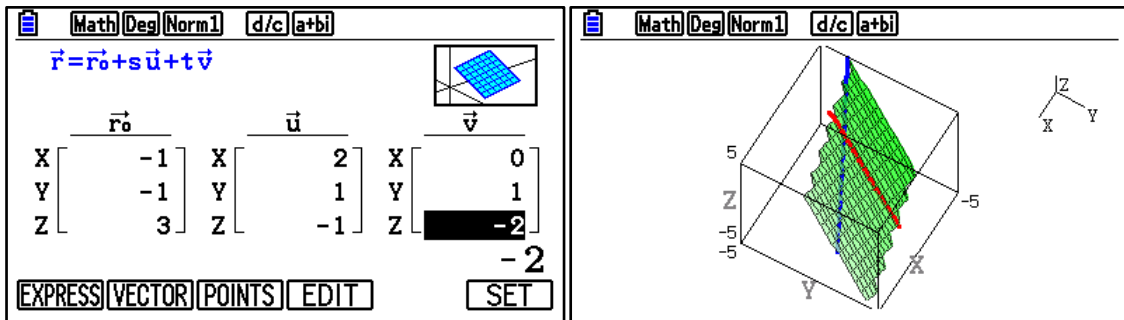
El vector director de la recta  $r_2$  és:  $w = (0, 1, -2)$ .

Els vectors  $v$  i  $w$  són linealment independents, perquè les components no són proporcionals.

El plànol que conté les rectes  $r_1$  i  $r_2$  és el plànol que passa pel punt  $P(-1, -1, 3)$  i té direcció  $v = (2, 1, -1)$ ,  $w = (0, 1, -2)$ .

Definim el plànol (punt, vectors)

$$\Pi \equiv (x, y, z) = (-1, -1, 3) + \alpha(2, 1, -2) + \beta(0, 1, -2)$$



Analíticament la seua equació és:

$$\Pi \equiv \begin{vmatrix} x+1 & y+1 & z-3 \\ 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix} = 0. \text{ En forma general, } \Pi \equiv -x + 4y + 2z - 3 = 0.$$

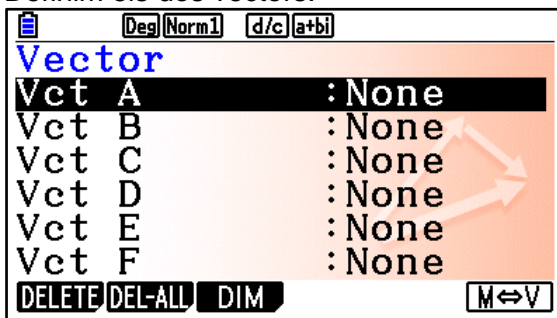
c)

Un punt de la recta  $r_2$  és  $A(-1, 1, -1)$ . Siga  $Q(0, 0, 1)$ .

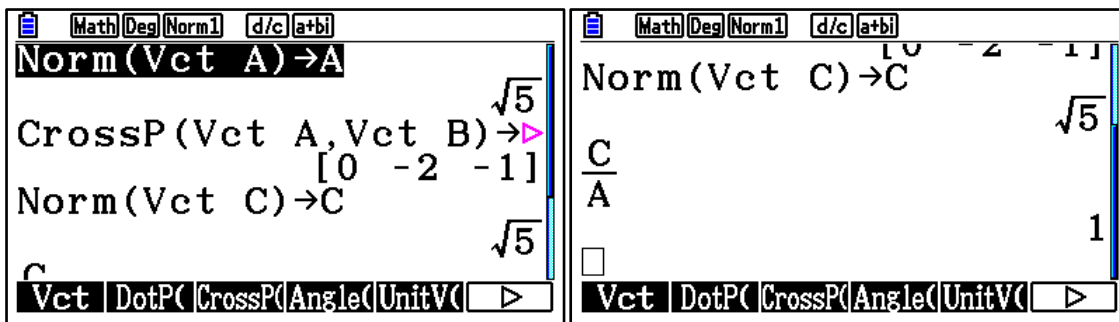
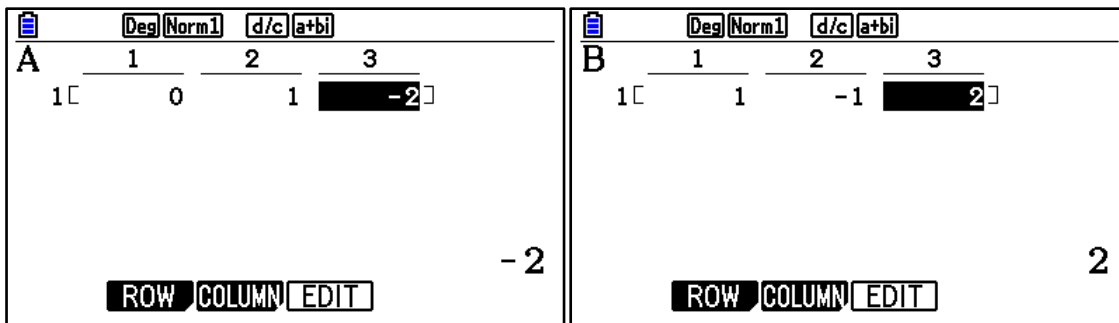
$$\overline{AQ} = (1, -1, 2), \quad w = (0, 1, -2), \quad d(Q, r_2) = \frac{\|w \times \overline{AQ}\|}{\|w\|}$$

Obrim el *Menú Ejec-Mat*

Definim els dos vectors.



Utilitzem les funcions producte vectorial i mòdul d'un vector.



Analíticament,  
Siga  $Q(0, 0, 1)$ .

La distància de  $Q$  a la recta  $r_2$  és:

$$d(Q, r_2) = \frac{\|w \times \overrightarrow{AQ}\|}{\|w\|}.$$

$$\overrightarrow{AQ} = (1, -1, 2). \quad w \times \overrightarrow{AQ} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 2 \end{vmatrix} = (0, -2, -1).$$

$$\|w \times \overrightarrow{AQ}\| = \|(0, -2, -1)\| = \sqrt{5}, \quad \|w\| = \|(0, 1, -2)\| = \sqrt{5}.$$

$$\text{Aleshores: } d(Q, r_2) = \frac{\|w \times \overrightarrow{AQ}\|}{\|w\|} = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{5}} = 1.$$